



Übungsbogen

Elias Fierke

September 2025

Dozent: Enders, Hanisch
Modul: Lineare Algebra und Analysis II
Thema: Definitionen
4. Fachsemester
Universität Potsdam, Campus Golm

Die enthaltenen Fragestellungen decken nicht den gesamten Inhalt ab und sind in keiner Form mit der Klausur verbunden.

Inhaltsverzeichnis

I Lineare Algebra II	3
1 Determinanten & Geometrie	3
1.1 Determinanten und Eigenschaften	3
1.2 Permutationen und Leibnizformel	5
1.3 Determinantenmultiplikationssatz und inverse Matrix	6
1.4 Determinanten von linearen Abbildungen	7
1.5 Orientierungen	8
1.6 Affine Unterräume und Abbildungen	9
1.7 Volumina	10
2 Diagonalisierbarkeit	12
2.1 Polynome und ihre Nullstellen	12
2.2 Eigenwerte & Eigenvektoren	14
2.3 Diagonalisierung	15

3 Bilinearformen, Skalarprodukte und ihre Geometrie	16
3.1 Bilineare Abbildungen und Bilinearformen	16
3.2 Euklidische Vektorräume und Orthogonalität	17
3.3 Orthogonale und selbstadjungierte Abbildungen	19
3.4 Jenseits euklidischer Skalarprodukte	20
II Analysis II	22
4 Anwendungen der Differentialrechnung	22
4.1 Notwendige Bedingung für lokale Extrema	22
4.2 Mittelwertsatz	23
4.3 Satz von Taylor	24
4.4 Konvexe Funktionen	25
5 Das Integral	26
5.1 Unter- und Obersummen	26
5.2 Riemann-Summen	28
5.3 Sätze über integrierbare Funktionen	29
5.4 Wichtige Ungleichungen	30
5.5 Mittelwertsatz der Integralrechnung	31
5.6 Hauptsatz der Differential- und Integralrechnung	31
5.7 Integrationsmethoden	32
5.8 Uneigentliche Integrale	32
6 Gewöhnliche Differentialgleichungen	33
6.1 Charakterisierung der Exponentialfunktion	33
6.2 Trigonometrische Funktionen	34
6.3 Definitionen und Geometrische Interpretation Gewöhnlicher Differentialgleichungen	35
6.4 Lineare Skalare Anfangswertprobleme Erster Ordnung	36
6.5 Separable Differentialgleichungen	36
7 Differentialrechnung im \mathbb{R}^n	37
7.1 Normierte Vektorräume und metrische Räume	37
7.2 Topologie	38
7.3 Konvergenz und Stetigkeit	40
7.4 Kurven im \mathbb{R}^m	41
7.5 Partielle Differenzierbarkeit	43
7.6 Totale Differenzierbarkeit	45
7.7 Lokale Extrema	46

Teil I

Lineare Algebra II

1 Determinanten & Geometrie

1.1 Determinanten und Eigenschaften

1.1.1 Rekapitulation: Definieren Sie die Begriffe *Körper* und *K-Vektorraum*.

1.1.2 Definieren Sie die *Determinantenabbildung* und benennen Sie grob die Axiome D1 - D3.

1.1.3 Wann heißt die Determinantenabbildung *linear in der i-ten Zeile*?

1.1.4 Benennen Sie grob die Axiome D4 - D8.

1.1.5 Wie entsteht eine Streichungsmatrix A_{ij}^{Str} ?

1.2 Permutationen und Leibnizformel

1.2.1 Definieren Sie den Begriff *Transposition*.

1.2.2 Definieren Sie den Begriff *Permutation*.

1.2.3 Wie ist das *Vorzeichen* für $x \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$ definiert?

1.2.4 Was ist der *Fehlstand* einer Permutation?

1.2.5 Wie ist das *Signum* einer Permutation σ definiert?

1.2.6 Geben Sie die *Leibnizformel* an.

1.3 Determinantenmultiplikationssatz und inverse Matrix

- 1.3.1 Beschreiben Sie kurz die Aussage des *Determinantenmultiplikationssatzes* für zwei Matrizen A und B .
-

- 1.3.2 Wie berechnet sich die *Determinante der Inversen*?
-

- 1.3.3 Was kann zum Vergleich der *Determinanten ähnlicher Matrizen* gesagt werden?
-

- 1.3.4 Was sagt die *Cramer'sche Regel* aus?
-
-
-
-

1.4 Determinanten von linearen Abbildungen

1.4.1 Rekapitulation: Definieren Sie den Begriff *Endomorphismus*.

1.4.2 Rekapitulation: Definieren Sie den Begriff *Darstellende Matrix*.

1.4.3 Wie ist die *Determinante eines Endomorphismus* definiert?

1.5 Orientierungen

1.5.1 Wann heißen zwei Basen *gleichorientiert*? Wann *entgegengesetzt orientiert*?

1.5.2 Wie sind *Orientierungen* definiert?

1.5.3 Differenzieren Sie zwischen *positiver* und *negativer* Orientierung.

1.5.4 Geben Sie die allgemeine *Standardorientierung* an.

1.5.5 Was ist ein *Automorphismus*?

1.5.6 Wann heißt ein Automorphismus *orientierungserhaltend*?

1.6 Affine Unterräume und Abbildungen

- 1.6.1 Wie nennt man $X + v := v + X := \{x + v \mid x \in X\}$ für eine Teilmenge $X \subset V$ eines \mathbb{K} -Vektorraums und einen Vektor $v \in V$?

- 1.6.2 Definieren Sie den Begriff *affiner Unterraum*.

- 1.6.3 Wie ist die *Dimension* eines affinen Unterraums definiert?

- 1.6.4 Für welche Dimension heißt ein affiner Unterraum Gerade/Ebene/Hyperebene?

- 1.6.6 Was sind *linearer-* und *Translationsanteil* einer *affinen Abbildung*?

- 1.6.7 Rekapitulation: Definieren Sie die Begriffe *Bild*, *Urbild*.

1.7 Volumina

1.7.1 Wie nennt man eine Teilmenge $X \subset \mathbb{R}^n$, wenn

- a) $\exists R > 0 : \forall x \in X : \|x\| \leq R$
-

- b) Für alle Folgen (x_n) mit $x_n \in X$ gilt:

$$(x_n) \text{ konvergiert gegen } x \in \mathbb{R}^n \Rightarrow x \in X$$

- c) beide oberen Eigenschaften zutreffen
-

1.7.2 Geben Sie die Voraussetzungen eines *n-dimensionalen Volumens* an.

1.7.3 Definieren Sie den Begriff *Parallelotop*.

1.7.4 Wann ist ein Parallelotop *nicht ausgewartet*?

1.7.5 Was ist ein *euklidisches Dreieck*?

1.7.6 Geben Sie den *verallgemeinerten Zylinder* der Höhe h über X an.

2 Diagonalisierbarkeit

2.1 Polynome und ihre Nullstellen

2.1.1 Welcher Ausdruck repräsentiert ein *Polynom* in X mit Koeffizienten in K ?

2.1.2 Geben Sie die *Menge aller Polynome* in X mit Koeffizienten K an.

2.1.3 Was ist eine *formale Potenzreihe* in X mit Koeffizienten K ?

2.1.4 Geben Sie die *Menge aller formalen Potenzreihen* mit Koeffizienten in K an.

2.1.5 Wie ist der *Grad* eines Polynoms definiert?

2.1.6 Wie heißt ein Polynom $p \in K[X]$ der Form $p = X^j$ für ein $j \in \mathbb{N}_0$?

2.1.7 Geben Sie die Abbildung des *Auswertehomomorphismus* an.

2.1.8 Was gilt $\forall f, g \in K[X]$ und $\lambda \in K$ in Bezug auf den Auswertehomomorphismus?

2.1.9 Was ist die *Nullstelle* eines Polynoms?

2.1.10 Was ist der *Linearfaktor*?

2.1.11 Definieren Sie den Begriff *Vielfachheit* einer Nullstelle $\lambda \in K$ von f .

2.1.12 Wie sieht die allgemeine *Linearfaktorzerlegung* aus?

2.2 Eigenwerte & Eigenvektoren

2.2.1 Was ist ein *Eigenwert* eines Endomorphismus?

2.2.2 Definieren Sie den Begriff *Eigenvektor*.

2.2.3 Was ist ein *Eigenraum*?

2.2.4 Was ist die *geometrische Vielfachheit*?

2.2.5 Geben Sie die Definition des *charakteristischen Polynoms* an.

2.3 Diagonalisierung

2.3.1 Wann ist eine Matrix *diagonalisierbar*?

2.3.2 Definieren Sie den Begriff *algebraische Vielfachheit* einer Nullstelle λ .

2.3.3 Wann ist eine Summe von Untervektorräumen *direkt*?

3 Bilinearformen, Skalarprodukte und ihre Geometrie

3.1 Bilineare Abbildungen und Bilinearformen

3.1.1 Wann ist eine Abbildung *bilinear*?

3.1.2 Was ist eine *Bilinearform*?

3.1.3 Definieren Sie das *Kreuzprodukt*.

3.1.4 Wann ist eine bilineare Abbildung *symmetrisch*?

3.1.5 Wann ist eine bilineare Abbildung *schief-/antisymmetrisch*?

3.1.6 Was ist die *quadratische Form* einer Bilinearform?

3.2 Euklidische Vektorräume und Orthogonalität

3.2.1 Wann ist eine symmetrische Bilinearform *positiv definit*?

3.2.2 Wie wird eine *positiv definite symmetrische Bilinearform* noch bezeichnet?

3.2.3 Wie bezeichnet man das Paar $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$, wobei V ein \mathbb{R} -Vektorraum ist?

3.2.4 Wie ist die *Norm* von $v \in V$ aus $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ definiert?

3.2.5 Nennen Sie die *Cauchy-Schwarz-Ungleichung*.

3.2.6 Nennen Sie die *Dreiecksungleichung*.

3.2.7 Was ist die *Innenwinkelgröße* des Winkels zwischen v und w für $v, w \in V \setminus \{0\}$?

3.2.8 Wann sind zwei Vektoren *orthogonal* zueinander?

3.2.9 Was ist das *orthogonale Komplement* von X für $\emptyset \neq X \subset V$?

3.2.10 Definieren Sie die Begriffe *Orthonormalsystem* und *Orthonormalbasis*.

3.2.11 Was ist eine *orthogonale Projektion*?

3.2.12 Definieren Sie die *Gram-Schmidt-Orthonomierung*.

3.3 Orthogonale und selbstadjungierte Abbildungen

3.3.1 Wann ist eine Abbildung *orthogonal*?

3.3.2 Wann ist eine Matrix *orthogonal*?

3.3.3 Wann ist eine Matrix *speziell-orthogonal*?

3.3.4 Wann heißt eine Abbildung *selbstadjungiert*?

3.4 Jenseits euklidischer Skalarprodukte

3.4.1 Sei V ein komplexer Vektorraum.

- a) Wie ist die *Sesquilinearform* definiert?

- b) Wann ist eine Sesquilinearform *hermitesch*?

- c) Wann ist eine hermitesche Sesquilinearform *positiv definit*?

- d) Wie wird eine eine *positiv definite, hermitesche Sesquilinearform* noch genannt?

- e) Wie nennt man (V, h) ?

3.4.2 Was ist die *darstellende Matrix bzgl. β* für eine Bilinearform $\beta : V \times V \rightarrow \mathbb{R}$ mit Basis $B = (b_1, \dots, b_n)$?

3.4.3 Nennen Sie die sechs Formen der Definitheit und geben Sie kurz die Bedingung für eine symmetrische Bilinearform $\beta : V \times V \rightarrow \mathbb{R}$ an.

Teil II**Analysis II****4 Anwendungen der Differenzialrechnung****4.1 Notwendige Bedingung für lokale Extrema**

4.1.1 Definieren Sie den Begriff *Globales Extremum*.

4.1.2 Unterscheiden Sie zwischen *globalem Minimum* und *globalem Maximum*.

4.1.3 Definieren Sie den Begriff *lokales Extremum*.

4.1.4 Unterscheiden Sie zwischen *lokalem Minimum* und *lokalem Maximum*.

4.1.5 Benennen Sie das *notwendige Kriterium für lokale Extrema differenzierbarer Funktionen*.

4.2 Mittelwertsatz

4.2.1 Geben Sie die Aussage des *Satzes von Rolle* an.

4.2.2 Was sagt der *Mittelwertsatz der Differenzialrechnung* aus?

4.2.3 Wann ist eine differenzierbare Funktion $f : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$ *monoton wachsend*? Wann *monoton fallend*?

4.2.4 Benennen Sie das *hinreichende Kriterium für lokale Extrema*.

4.3 Satz von Taylor

4.3.1 Was besagt der *Satz von Taylor*?

4.3.2 Geben Sie die *Regel von l'Hospital* wieder.

4.4 Konvexe Funktionen

4.4.1 Wann ist eine Funktion *konvex*?

4.4.2 Wann ist eine Funktion *kokav*?

4.4.3 Wann ist die Ableitung f' einer differenzierbaren Funktion $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ *monoton wachsend*?

5 Das Integral

5.1 Unter- und Obersummen

5.1.1 Wie ist eine *Zerlegung* des Intervalls $[a, b]$ definiert?

5.1.2 Wie ist die *Länge* eines Intervalls definiert?

5.1.3 Wann gilt eine Zerlegung Z' als *Verfeinerung* einer Zerlegung Z ?

5.1.4 Was ist die *Feinheit* einer Zerlegung?

5.1.5 Definieren Sie die *Darboux'sche Untersumme*.

5.1.6 Ergänzen Sie die die unter den selben Kriterien stehende Definition der *Darboux'schen Obersumme*.

5.1.7 Was ist das *Underintegral*?

5.1.8 Was ist darauf hin das *Oberintegral*?

5.1.9 Wann ist eine Funktion (*Riemann-*)integrierbar?

5.1.10 Geben Sie die allgemeine Form des (*Riemann-*)Integrals an.

5.1.11 Vervollständigen Sie das *Riemann-Integrabilitätskriterium*: Eine beschränkte Funktion $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ ist genau dann Riemann-integrierbar, wenn...

5.2 Riemann-Summen

5.2.1 Vervollständigen Sie den *Satz von Du Bois-Reymond und Darboux*: Eine beschränkte Funktion $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ ist genau dann integrierbar, wenn...

5.2.2 Definieren Sie den Begriff *Riemann-Summe*.

5.2.3 Wann ist eine beschränkte Funktion $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ integrierbar, wenn ein $I \in \mathbb{R}$ existiert?

5.3 Sätze über integrierbare Funktionen

5.3.1 Wann heißt eine Funktion $f : A \rightarrow \mathbb{R}$ mit $A \subset \mathbb{R}$ gleichmäßig stetig?

5.3.2 Entscheiden Sie, ob die folgenden Aussagen wahr oder falsch sind.

Ist $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ stetig, dann ist f integrierbar. _____

Ist $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ monoton, dann ist f stetig. _____

$\int_b^a f(x)dx := - \int_a^b f(x)dx$ _____

$\int_a^a f(x)dx := 1$ _____

Sei $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ stetig, ...

... dann gilt: $\int_a^b f^2(x)dx = 0 \Leftrightarrow f'(x) = 0 \forall x \in [a, b]$ _____

... dann gilt für $f(x) \geq 0 \forall x \in [a, b]$: $\int_a^b f(x)dx = 0 \Leftrightarrow f(x) = 0 \forall x \in [a, b]$ _____

5.4 Wichtige Ungleichungen

- 5.4.1 Sind Funktionswerte der Funktion f für alle $x \in [a, b]$ kleiner gleich derer der Funktion g , dann gilt für das Integral der Funktionen:
-

- 5.4.2 Stellen Sie die *Dreiecksungleichung* für Integrale dar.
-
-
-

- 5.4.3 Geben Sie die *Cauchy-Schwarz-Ungleichung* an.
-
-
-

5.5 Mittelwertsatz der Integralrechnung

5.5.1 Geben Sie die Aussage des *Mittelwertsatzes der Integralrechnung* wieder.

5.6 Hauptsatz der Differential- und Integralrechnung

5.6.1 Wiederspiegeln Sie den ersten Teil des *Hauptsatzes der Differential- und Integralrechnung*.

5.6.2 Was ist eine *Stammfunktion*?

5.6.3 Wiederspiegeln Sie den zweiten Teil des *Hauptsatzes der Differential- und Integralrechnung*.

5.7 Integrationsmethoden

5.7.1 Was besagt die *Substitutionsregel*?

5.7.2 Wie führen Sie *partielle Integration*?

5.8 Uneigentliche Integrale

5.8.1 Definieren Sie den Begriff *uneigentliches Integral*.

6 Gewöhnliche Differentialgleichungen

6.1 Charakterisierung der Exponentialfunktion

- 6.1.1 Geben Sie die Charakteristische Differentialgleichung für \exp sowie ihre Voraussetzungen an.

- 6.1.2 Für alle $x \in \mathbb{R}$ gilt: $\exp(x) \exp(-x) = \underline{\hspace{10cm}}$

6.1.3 Für alle $x > 0$ ist $\exp(x) > 1$, für alle $x < 0$ ist $\underline{\hspace{10cm}}$

6.1.4 Für alle $x, y \in \mathbb{R}$ gilt: $\exp(x + y) = \underline{\hspace{10cm}}$

6.2 Trigonometrische Funktionen

6.2.1 Geben Sie den *Trigonometrischen Pythagoras* (Kreisgleichung) an.

6.2.2 Geben Sie die Charakteristische Differentialgleichung für sin und cos inklusive der zugehörigen Voraussetzungen an.

6.2.3 Nennen Sie die geltenden *Additionstheoreme* in Bezug auf trigonometrische Funktionen.

6.2.4 Wie viele Nullstellen hat cos im Intervall $(0, 2)$? _____

6.3 Definitionen und Geometrische Interpretation Gewöhnlicher Differentialgleichungen

6.3.1 Was ist ein Offenes Intervall?

6.3.2 Definieren Sie den Begriff *skalare gewöhnliche Differentialgleichung erster Ordnung*.

6.3.3 Geben Sie die Aussage des *Anfangswertproblem Erster Ordnung* wieder.

6.4 Lineare Skalare Anfangswertprobleme Erster Ordnung

6.4.1 Was ist ein *Homogenes, Lineares, Skalares Anfangswertproblem Erster Ordnung*?

6.4.2 Was ist ein *Inhomogenes, Lineares, Skalares Anfangswertproblem Erster Ordnung*?

6.5 Separable Differentialgleichungen

6.5.1 Was ist eine *Differentialgleichung mit getrennten Variablen*?

7 Differentialrechnung im \mathbb{R}^n

7.1 Normierte Vektorräume und metrische Räume

7.1.1 Was ist die *Norm*?

7.1.2 Welche Eigenschaften erfüllt die *Normabbildung*?

7.1.3 Wie ergibt sich daraus ein *normierter Vektorraum*?

7.1.4 Wenden Sie die *Dreiecksungleichung* auf die Norm an.

7.1.5 Was ist die *Metrik*?

7.1.6 Welche Eigenschaften erfüllt die *Metrikabbildung*?

7.1.7 Wie ergibt sich daraus ein *metrischer Raum*?

7.2 Topologie

7.2.1 Geben Sie die allgemeine Formel einer *offenen Kugel* mit Radius r an.

7.2.2 Was besagt das *Hausdorffsche Trennungsaxiom*?

7.2.3 Geben Sie die Definition einer *offenen Menge* sowohl formal, als auch in Ihren eigenen Worten wieder.

7.2.4 Wann ist eine Menge *abgeschlossen*?

7.2.5 Wie ist der *Rand* einer Menge definiert?

7.2.6 Was ist das *Innere* einer Menge?

7.2.7 Was ist der *Abschluss* einer Menge?

7.2.8 Geben Sie den allgemeinen *Durchmesser* einer Menge an.

7.2.9 Wie ist die *Kompaktheit* einer Menge definiert?

7.2.10 Was besagt der *Satz von Heine-Borel*?

7.3 Konvergenz und Stetigkeit

7.3.1 Geben Sie die Definition einer *Folge im \mathbb{R}^n* an.

7.3.2 Wann *konvergiert* eine Folge im \mathbb{R}^n ?

7.3.3 Geben Sie die Aussage des *Satzes von Bolzano-Weierstraß* wieder.

7.3.4 Wann heißt eine Folge *stetig*?

7.3.5 Nennen Sie das *Kriterium der Stetigkeit*.

7.4 Kurven im \mathbb{R}^m

7.4.1 Definieren Sie den Begriff *Kurve im \mathbb{R}^n* .

7.4.2 Wann ist eine Kurve im \mathbb{R}^m differenzierbar?

7.4.3 Was ist eine *Reguläre Kurve*?

7.4.4 Was ist der *Schnittwinkel*?

7.4.5 Definieren Sie den Begriff *Bogenlänge*.

7.4.6 Was ist eine *Parametertransformation*?

7.5 Partielle Differenzierbarkeit

7.5.1 Wann heißt eine reellwertige Funktion $f : U \rightarrow \mathbb{R}$ mit $U \subset \mathbb{R}^n$ offen und $x \in U$ partiell differenzierbar?

7.5.2 Definieren Sie den *Gradienten einer Funktion*.

7.5.3 Was ist eine *Richtungsableitung*?

7.5.4 Was ist eine *höhere partielle Ableitung*?

7.5.5 Geben Sie die Aussage des *Satzes von Schwarz* wieder.

7.6 Totale Differenzierbarkeit

7.6.1 Wann ist eine Funktion *total differenzierbar*?

7.6.2 Erläutern Sie, was die Aussage der Kettenregel ist.

7.6.3 Ergänzen Sie diese zur Kettenregel für reellwertige Verkettung.

7.7 Lokale Extrema

7.7.1 Definieren Sie den Begriff *lokales Maximum* in Bezug auf Funktionen im \mathbb{R}^n .

7.7.2 Drehen Sie die Definition so, dass es ein *lokales Minimum* definiert.

7.7.3 Was ist ein *Kritischer Punkt*?

7.7.4 Nennen Sie das *notwenige Kriterium für lokale Extrema* in Bezug auf Funktionen im \mathbb{R}^n

7.7.5 Definieren Sie die *Hesse-Matrix*.
